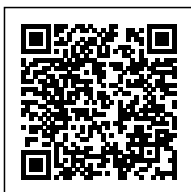


## LYNX EVO STEREO MICROSCOPIO CON STATIVO MULTIPIANO (2.7-27X)



Cod. 149780B



### STEREOMICROSCOPIO SENZA OCULARI LYNX EVO

**LYNX EVO di Vision Engineering - Stereomicroscopio ad alte prestazioni per ispezione ottica senza oculari** configurato con obiettivo 0.45x (**ingrandimenti da 2.7 a 27 x**) e stativo multipiano modello Boom per permettere l'ispezione di campioni di grandi dimensioni.

Ideale nel settore elettronico per l'ispezione e la rilavorazione di circuiti stampati, oltre che all'interno di laboratori e in vari settori industriali.

Il principale vantaggio offerto da LYNX EVO è costituito dalle **eccezionali immagini stereoscopiche** osservabili attraverso la testa ottica ergonomica.

La tecnologia ottica senza oculari brevettata Dynascope **consente agli operatori di muovere la testa liberamente** mentre utilizzano il microscopio, spostandosi all'interno del percorso ottico e osservando efficacemente tutt'intorno all'oggetto, aumentando ulteriormente la visione 3D e la percezione di profondità.

La messa a fuoco e l'illuminazione sono controllate con comandi intuitivi e il doppio diaframma si regola semplicemente, con un unico controllo a scorrimento.

Il funzionamento dello stativo con molla di precarico a gas integrata offre una regolazione controbilanciata, consentendo un funzionamento rapido che non richiede alcuno sforzo e facilitando l'ispezione di campioni a diverse altezze.



## Perchè scegliere un visore senza oculari

L'utilizzo di un visore senza oculari al posto di un microscopio tradizionale comporta un notevole miglioramento dell'ergonomia che si traduce in una maggiore produttività e nella riduzione degli errori.

### Vantaggi principali:

- Miglioramento della **postura**, della **visione periferica** e della **coordinazione occhio-mano** dell'operatore
- Possibilità di indossare **occhiali da vista** e di vedere immagini di qualità superiore con un **minore affaticamento** degli occhi
- Senza oculari da regolare, la **condivisione tra più operatori** è facilitata
- Aumenta la **distanza di lavoro** per gli utensili.

## Qualità superiore delle immagini Dynascope

La rivoluzionaria tecnologia brevettata Dynascope di Vision Engineering offre un'**immagine ergonomica** che elimina la necessità degli oculari, **consentendo agli operatori di muovere la testa liberamente mentre utilizzano il microscopio**. Dynascope utilizza un disco multi-lenticolare rotante che incorpora più di 3.5 milioni di micro-lenti ("lenticole") disposte in modo esagonale sulla sua superficie. Su ognuna di questi lenticole, aventi un diametro di pochi micron, si forma un'immagine. Il disco multi-lenticolare gira ad alta velocità per unire i milioni di singoli percorsi ottici in un'unica immagine ad alta nitidezza ed elevato contrasto. Questo ha l'effetto di creare un "**oculare virtuale**" avente un diametro di circa 12 volte maggiore al fascio di luce intenso e stretto che raggiunge gli occhi di chi utilizzi un microscopio binoculare convenzionale.

## Caratteristiche

- Visione: Diretta - Versione con prisma per visione obliqua disponibile (codice El.Mi 149780C)
- Illuminazione:  
Illuminatore circolare a LED a 8 punti luce con controllo dell'intensità e filtro diffusore  
Tipo di illuminazione: riflessa (accessori per illuminazione trasmessa sono disponibili su richiesta)
- **Obiettivo in dotazione: 0.45x - Ingrandimenti: 2.7 ÷ 27 x** (lenti optional per ingrandimenti fino a 240x disponibili su richiesta)
- Campo visivo al minimo ingrandimento: 55mm
- Campo visivo al massimo ingrandimento: 5.5mm
- Distanza di lavoro: 176mm
- Massima profondità di lavoro con **stativo multipiano** in dotazione: 439mm - Area d'ingombro: 455x682 mm
- Acquisizione immagini/video: no (telecamera Smartcam e software di elaborazione immagini e dimensionamento sono disponibili su richiesta)
- Codice Vision Engineering: **EV0502-45**.

È disponibile **su richiesta** un vasto assortimento di lenti, obiettivi e ottiche speciali, illuminatori, stativi, videocamere e software di acquisizione e documentazione immagini.